

# Problème inverse en calcul des variations

Ngalla Djitté <sup>a</sup>

<sup>a</sup> Université Gaston Berger de Saint Louis  
LANI Bp 234 St-Louis, Sénégal.  
ngalla@ceremade.dauphine.fr

12 décembre 2005

## Résumé

Dans ce travail, on donne des conditions nécessaires et suffisantes pour qu'une application  $f \rightarrow u_f$  entre espaces fonctionnels provient ou non d'un problème de minimisation, c'est-à-dire  $u_f$  minimise un certain critère dépendant du paramètre  $f$ . L'exemple traité ici est le problème de *Dirichlet*. On donnera des conditions nécessaires et suffisantes pour qu'il existe une fonction  $L$  définie sur  $\mathbb{R}$ , de classe  $C^2$  et strictement convexe telle que pour tout  $f \in L^2(0, T)$ , la fonction  $u_f$  soit solution du problème de calcul des variations suivant :

$$(P_f) \begin{cases} \inf_u \int_0^T \left[ L\left(\frac{du}{dt}\right) - f(t)u(t) \right] dt, \\ u(0) = u_0, u(T) = u_1. \end{cases} \quad (1)$$

**Mots-clés:** *Problèmes inverses, calcul des variations, lagrangien, équations d'Euler, convexité.*

## 1 Introduction

On désigne par  $I$  un intervalle de  $\mathbb{R}$ ,  $I = [0, T]$  où  $T > 0$ . Soit  $f \in L^2(I)$ . On considère le problème de calcul des variations suivant :

$$(P_f) \begin{cases} \inf J_f(u) \\ u \in H^1(I) \\ u(0) = u_0, u(T) = u_1 \end{cases} \quad (2)$$

où

$$H^1(I) = \{u \in L^2(I) \mid u' \in L^2(I)\} \quad (3)$$

et

$$J_f(u) = \int_0^T \left[ L\left(\frac{du}{dt}\right) - f(t)u(t) \right] dt \quad (4)$$

Moyennant certaines hypothèses sur  $L$ , le problème  $(P_f)$  admet une unique solution notée  $u_f \in H^1(I)$ . On introduit l'opérateur  $G$  défini de  $L^2(I)$  dans  $L^2(I)$  par :

$$G(f) = \dot{u}_f, \quad \forall f \in L^2(I) \quad (5)$$

où  $\dot{u}_f$  désigne la dérivée de  $u_f$  par rapport à  $t$ .

Réciproquement, étant donné un opérateur

$$G : L^2(I) \rightarrow L^2(I)$$

existe-t-il une fonction  $L : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ , de classe  $C^2$  telle :

$$\int_0^T \left[ L\left(\frac{du_f}{dt}\right) - f(t)u_f(t) \right] dt = \inf_u \left\{ \int_0^T \left[ L\left(\frac{du}{dt}\right) - f(t)u(t) \right] dt \right\} \quad \forall f \in L^2(I).$$

où

$$u_f(t) = u_0 + \int_0^t G(f)(s) ds, \quad \forall t \in [0, T]. \quad (6)$$

En d'autres termes, on cherche une fonction  $L$  définie sur  $\mathbb{R}$ , de classe  $C^2$  et strictement convexe telle pour tout  $f$  dans  $L^2(I)$ , la fonction  $u_f$  donnée par (6) soit l'unique solution de l'équation d'Euler Lagrange suivante :

$$\frac{d}{dt} [L'(\dot{u}_f(t))] = f(t), \quad \text{p.p } t \in [0, T]$$

Dans ce travail, nous apporterons une réponse à cette question.

## 2 Préliminaires

On considère le problème  $(P_f)$  et on fait les hypothèses suivantes :

$$\begin{cases} L : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}, \text{ est } C^2 \text{ sur } \mathbb{R}; \\ \exists a, b \in \mathbb{R}_+ \mid |L'(w)| \leq a + b|w|, \quad \forall w \in \mathbb{R}; \\ \exists k_0, k_1 > 0, \mid k_0 \leq L''(w) \leq k_1 \quad \forall w \in \mathbb{R}. \end{cases} \quad (7)$$

**Théorème 1** *Soit  $f \in L^2(I)$ , alors sous les hypothèses (7),  $(P_f)$  admet une unique solution notée  $u_f \in H^1(I)$ . De plus l'application  $G$  définie de  $L^2(I)$  dans  $L^2(I)$  par (5) est différentiable au sens de Frechet sur  $L^2(I)$ .*

Nous donnerons seulement une preuve de la régularité de l'opérateur  $G$  et pour l'existence, nous vous renvoyons dans *Ekeland-Turnbull*, [10]. Mais avant cela, nous commençons d'abord par reformuler le problème  $(P_f)$  et ensuite énoncer quelques résultats qui nous seront utiles dans la preuve.

## 2.1 Vers la preuve du théorème 1

Soit  $E$ , le sous-ensemble de  $L^2(I)$  défini par :

$$E = \{v \in L^2(I) \mid \int_0^T v(s) ds = u_1 - u_0\} \quad (8)$$

Pour  $v \in L^2(I)$  on pose  $x_v(t) := u_0 + \int_0^t v(s) ds$ , alors on a  $x_v(0) = u_0$ ,  $x_v(T) = u_1$  et de plus  $\dot{x}_v(t) = v(t)$  p.p  $t \in [0, T]$ .

Introduisons les deux fonctions  $\phi$  et  $\Psi$  définies sur  $L^2(I)$  à valeurs dans  $\mathbb{R}$  par :

$$\Psi(v) = \int_0^T L(v(t)) dt, \quad \forall v \in L^2(I), \quad \phi(v) = \int_0^T f(t)x_v(t) dt, \quad \forall v \in L^2(I)$$

Alors le problème  $(P_f)$  prend la forme suivante :

$$\inf_{v \in E} J(v) \quad (9)$$

où  $J$  est définie de  $L^2(I)$  dans  $\mathbb{R}$  par :  $J(v) = \Psi(v) + \phi(v)$

**Proposition 1 (Krasnoselskii)** Soient  $\Omega$  un ouvert de  $\mathbb{R}^n$  et  $g : \Omega \times \mathbb{R}^k \longrightarrow \mathbb{R}$  satisfaisant :

$$\begin{aligned} \forall \eta \in \mathbb{R}^k, \quad x \rightarrow g(x, \eta) \text{ est mesurable,} \\ \text{pour presque tout } x \in \Omega, \quad \eta \rightarrow g(x, \eta) \text{ est continue.} \end{aligned}$$

Pour toute fonction mesurable  $u : \Omega \rightarrow \mathbb{R}^k$ , soit  $G(u)$  la fonction mesurable définie par :

$$G(u)(x) = g(x, u(x)), \quad \forall x \in \Omega.$$

S'il existe  $p, r \in [1, +\infty[$  tels que  $G(u) \in L^r(\Omega)$  pour tout  $u \in L^p(\Omega)$ , alors  $G$  est continue de  $L^p(\Omega)$  dans  $L^r(\Omega)$ .

**Preuve.** Voir [9].

**Lemme 1** On suppose que les hypothèses du théorème 1 sont vérifiées. Alors il existe des constantes  $a_1 \in \mathbb{R}_+$ ,  $b_1 > 0$  telles que :

$$|L(w)| \leq a_1 + b_1|w|^2, \quad \forall w \in \mathbb{R} \quad (10)$$

**Preuve.** Voir [10].

**Lemme 2** Soit  $w : \mathbb{R}^n \longrightarrow \mathbb{R}$  différentiable telle que :

$$\exists a, b \in \mathbb{R}_+, p > 1 \mid \|w'(x)\| \leq a + b\|x\|^{p-1}, \quad \forall x \in \mathbb{R}^n \quad (11)$$

Soit  $\Omega$  une partie mesurable de  $\mathbb{R}^k$  de mesure finie. Alors l'application

$$\phi_w : L^p(\Omega, \mathbb{R}^n) \longrightarrow \mathbb{R}$$

définie par :

$$\phi_w(x) = \int_{\Omega} w(x(t)) dt, \quad \forall x \in L^p(\Omega, \mathbb{R}^n)$$

est dérivable au sens de Gâteaux et de plus on a :

$$\phi_w'(x) = w'(x), \quad \forall x \in L^p(\Omega, \mathbb{R}^n)$$

**Preuve du lemme 2.** Soient  $k, z \in \mathbb{R}^n$ . Comme  $w$  est différentiable on a :

$$\lim_{s \rightarrow 0} \frac{w(z + sk) - w(z)}{s} = w'(z) \cdot k$$

D'après le théorème des accroissements finis, il existe  $\theta \in ]0, 1[$  tel que :

$$w(z + sk) - w(z) = w'(z + \theta sk) \cdot (sk)$$

Soit  $|s| \leq c$  pour une constante  $c$  positive, alors on a :

$$\left| \frac{w(z + sk) - w(z)}{s} \right| \leq c |w'(z + \theta sk) \cdot k|$$

L'inégalité de Cauchy-Schwarz et (11) entraînent l'existence d'une constante réelle positive notée  $C_p$  telle :

$$\left| \frac{w(z + sk) - w(z)}{s} \right| \leq C_p (\|k\| + \|k\| \cdot \|z\|^{p-1} + \|k\|^p), \quad \forall k, z \in \mathbb{R}^n. \quad (12)$$

De (12) on en déduit :  $\forall |s| \leq c, \forall t \in \Omega$  et  $\forall x, y \in L^p(\Omega; \mathbb{R}^n)$

$$\left| \frac{w(x(t) + sy(t)) - w(x(t))}{s} \right| \leq C(p) (\|y(t)\| + \|y(t)\| \cdot \|x(t)\|^{p-1} + \|y(t)\|^p).$$

En utilisant l'inégalité de Cauchy-Schwarz on montre que l'application :

$$t \in \Omega \longrightarrow \|y(t)\| + \|y(t)\| \cdot \|x(t)\|^{p-1} + \|y(t)\|^p$$

est intégrable sur  $\Omega$ . Donc le théorème de convergence dominée de *Lebesgue* :

$$\begin{aligned} \lim_{s \rightarrow 0} \frac{\phi_w(x + sy) - \phi_w(x)}{s} &= \lim_{s \rightarrow 0} \int_{\Omega} \frac{w(x(t) + sy(t)) - w(x(t))}{s} dt \\ &= \int_{\Omega} y(t) \cdot w'(x(t)) dt \end{aligned}$$

L'inégalité (11) implique que  $w'(x) \in L^q(\Omega; \mathbb{R}^n)$ ,  $\forall x \in L^p(\Omega; \mathbb{R}^n)$  où  $q$  est le conjugué de  $p$ . Par conséquent l'application définie de  $L^p(\Omega; \mathbb{R}^n)$  dans  $\mathbb{R}$  par :

$$y \longrightarrow \int_{\Omega} y(t) w'(x(t)) dt$$

est linéaire et continue. Et enfin le théorème de Riesz entraîne que :

$$\phi'_w(x) = w'(x), \quad \forall x \in L^p(\Omega; \mathbb{R}^n). \blacksquare$$

**Lemme 3** *Sous les hypothèses (7),  $\Psi$  est de classe  $C^2$  sur  $L^2(I)$  et de plus on a :*

$$\Psi''(v)(k, h) = \int_0^T L''(v(t)) k(t) h(t) dt, \quad \forall v, k, h \in L^2(I)$$

En outre, pour  $\bar{v} \in L^2(I)$ , l'application  $T_{\bar{v}}$  définie de  $L^2(I)$  dans  $\mathcal{L}(L^2(I), \mathbb{R})$  par :

$$T_{\bar{v}}(h) = \Psi''(\bar{v}) \cdot h, \quad \forall h \in L^2(I) \quad (13)$$

est non dégénéré.

**Preuve.** D'après (7),  $L$  est  $C^2$  et  $L'$  vérifie :

$$|L'(w)| \leq a + b|w|, \quad \forall w \in \mathbb{R}. \quad (14)$$

donc le lemme 2 entraîne que  $\Psi$  est Gâteaux différentiable avec :

$$\Psi'(v) = L'(v), \quad \forall v \in L^2(I).$$

L'inégalité (14) implique que  $L'(v) \in L^2(I) \quad \forall v \in L^2(I)$  et donc la proposition (1) entraîne que l'application définie de  $L^2(I)$  dans  $L^2(I)$  par :

$$v \longrightarrow L'(v)$$

est continue sur  $L^2(I)$ . Ce qui montre que  $\Psi$  est  $C^1$  sur  $L^2(I)$ . Soient maintenant  $v, k$  et  $h$  dans  $L^2(I)$ . En utilisant le fait que :

$$|L''(w)| \leq k_1, \quad \forall w \in \mathbb{R} \quad (15)$$

et le théorème de la convergence dominée, on obtient :

$$\begin{aligned} \lim_{t \rightarrow 0} \frac{\Psi'(v + tw) - \Psi'(v)}{t} \cdot h &= \lim_{t \rightarrow 0} \int_0^T \frac{L'(v(s) + tw(s)) - L'(v(s))}{t} h(s) ds \\ &= \int_0^T L''(v(s)) k(s) h(s) ds. \end{aligned}$$

D'une part l'inégalité (15) entraîne que :

$$L''(v) \in L^\infty(I), \quad \forall v \in L^2(I),$$

d'autre part

$$k \cdot h \in L^1(I), \quad \forall k, h \in L^2(I)$$

Donc

$$L''(v) \cdot k \cdot h \in L^1(I), \quad \forall v, k, h \in L^2(I)$$

D'où l'application :

$$(k, h) \longrightarrow \int_0^T L''(v(s)) k(s) h(s) ds$$

définit une forme bilinéaire continue de  $L^2(I) \times L^2(I)$  dans  $\mathbb{R}$ . Ce qui prouve donc que  $\Psi'$  est dérivable et de plus on a :

$$\Psi''(v) k \cdot h = \int_0^T L''(v(s)) k(s) h(s) ds, \quad \forall v, k, h \in L^2(I)$$

Par les mêmes arguments on montre l'application  $v \rightarrow \Psi''(v)$  est continue d'où  $v \rightarrow \Psi(v)$  est de classe  $C^2$  sur  $L^2(I)$ .

Pour terminer nous allons montrer que pour tout  $\bar{v} \in L^2(I)$ , l'application  $T_{\bar{v}}$  est non dégénéré. Soit  $h \in L^2(I)$  tel que

$$T_{\bar{v}}(h) = \Psi''(\bar{v}) \cdot h = 0$$

Donc on a :

$$c_0 \|h\|_{L^2(I)}^2 \leq \Psi''(\bar{v}) \cdot h \cdot h = 0$$

d'où  $h = 0$  et par conséquent  $T_{\bar{v}}$  est injective.

Pour la surjection, on montre que  $T_{\bar{v}}$  est à image fermée et dense dans

$\mathcal{L}(L^2(I), \mathbb{R})$ . En effet soit  $(v_n)$  une suite  $L^2(I)$  telle que  $T_{\bar{v}}(v_n) \rightarrow \varphi$  dans  $\mathcal{L}(L^2(I), \mathbb{R})$ . Soit  $n, m \in \mathbb{N}$ , alors on a :

$$c_0 \|u_n - u_m\|_{L^2(I)}^2 \leq T_{\bar{v}}(u_n - u_m) \cdot (u_n - u_m) \leq \|T_{\bar{v}}(u_n - u_m)\|_{\mathcal{L}(L^2(I), \mathbb{R})} \|u_n - u_m\|_{L^2(I)}$$

ce qui entraîne que  $(u_n)$  est de Cauchy dans  $L^2(I)$  et donc elle converge dans  $L^2(I)$  vers  $v$ . D'où par continuité de  $T_{\bar{v}}$  on obtient  $\varphi = T_{\bar{v}}(v)$  ce qui entraîne que  $\mathbf{Im}T_{\bar{v}}$  est fermé dans  $\mathcal{L}(L^2(I), \mathbb{R})$ .

Soit  $v \in (\mathbf{Im}(T_{\bar{v}}))^\perp$ , donc  $\forall u \in L^2I$  on a  $T_{\bar{v}}(u) \cdot v = 0$ . En particulier  $T_{\bar{v}}(v) \cdot v = 0$  ce qui implique que  $v = 0$  et par conséquent on a :

$$(\mathbf{Im}(T_{\bar{v}}))^\perp = \{0\}$$

Comme  $\mathbf{Im}(T_{\bar{v}})$  est fermé, on en déduit que l'application  $T_{\bar{v}}$  est surjective et donc elle est bijective. ■

## 2.2 Preuve du théorème 1

On interprète d'abord le problème (9) comme un problème d'optimisation avec contraintes d'égalité et ensuite écrire les conditions d'optimalité du premier ordre. Pour ce faire on introduit l'application  $F$  définie de  $L^2(I)$  dans  $\mathbb{R}$  par :

$$F(v) = \int_0^T v(s) ds$$

de sorte que l'ensemble  $E$  des contraintes devient :

$$E = \{v \in L^2(I) \mid F(v) = u_1 - u_0\}$$

Ainsi le problème (9) s'écrit sous la forme :

$$\begin{cases} \inf J(v) := [\Psi(v) + \phi(v)] \\ v \in L^2(I) \\ F(v) = u_1 - u_0 \end{cases} \quad (16)$$

Pour  $f \in L^2(I)$ , on fait la notation suivante :

$$Pf(t) = \int_0^t f(s) ds$$

En faisant une intégration par parties, on peut réécrire  $J(v)$  sous la forme :

$$J(v) = \Psi(v) + Pf(0)u_0 - Pf(T)u_1 + \int_0^T Pf(s)v(s) ds, \quad \forall v \in L^2(I)$$

donc

$$J'(v).u = \int_0^T L'(v(s))u(s) ds + \int_0^T Pf(s)u(s) ds, \quad \forall v, u \in L^2(I).$$

L'application  $F$  est linéaire donc *Frechet*-différentiable et de plus on a :

$$F'(v) = F \neq 0 \quad \forall v \in L^2(I)$$

Maintenant on peut écrire les conditions d'optimalité du premier ordre de *Lagrange* du problème (16) : si  $v$  est solution de (16), alors il existe un multiplicateur de *Lagrange* noté  $\lambda \in \mathbb{R}$  tel que :

$$\begin{cases} J'(v) + \lambda F = 0 \\ F(v) = u_1 - u_0 \end{cases} \quad (17)$$

Soit  $\bar{f} \in L^2(I)$  fixé. Soit  $\bar{v}$  et  $\bar{\lambda}$  la solution et le multiplicateur de *Lagrange* associés à  $\bar{f}$ . On a donc  $G(\bar{f}) = \bar{v}$  et

$$\begin{cases} J'(\bar{v}) + \bar{\lambda} F = 0 \\ F(\bar{v}) = u_1 - u_0 \end{cases} \quad (18)$$

Soit  $\mathcal{H}$  l'application définie de  $L^2(I) \times \mathbb{R} \times L^2(I)$  à valeurs dans  $\mathcal{L}(L^2(I), \mathbb{R}) \times \mathbb{R}$  par :

$$\mathcal{H}(v, \lambda, f) = \begin{pmatrix} J'(v) + \lambda F \\ F(v) + u_0 - u_1 \end{pmatrix}, \quad \forall (v, \lambda, f) \in L^2(I) \times \mathbb{R} \times L^2(I). \quad (19)$$

Alors on a :

$$\mathcal{H}(\bar{v}, \bar{\lambda}, \bar{f}) = 0 \quad (20)$$

On note par  $\mathcal{H}_{v,\lambda}$  la dérivée de  $\mathcal{H}$  par rapport à  $v$  et  $\lambda$ . Donc on peut écrire  $\mathcal{H}_{v,\lambda}(\bar{v}, \bar{\lambda}, \bar{f})$  sous la forme :

$$\mathcal{H}_{v,\lambda}(\bar{v}, \bar{\lambda}, \bar{f}) = \begin{pmatrix} \Psi''(\bar{v}) & F \\ F & 0 \end{pmatrix} \quad (21)$$

On va montrer que l'opérateur  $\mathcal{H}_{v,\lambda}(\bar{v}, \bar{\lambda}, \bar{f})$  définie sur  $L^2(I) \times \mathbb{R}$  est non dégénérée. En effet soit  $(v, \lambda) \in L^2(I) \times \mathbb{R}$  tel que :

$$\Psi''(\bar{v}) \cdot v + \lambda F = 0 \quad (22)$$

$$F(v) = 0 \quad (23)$$



En multipliant par  $v$  dans (22) et en utilisant (23) on obtient :

$$c_0 \|v\|_{L^2(I)}^2 \leq \Psi''(\bar{v}) \cdot v \cdot v = 0.$$

ce qui entraîne que  $v = 0$ . En le reportant dans (22) on déduit que  $\lambda = 0$ . Ce qui prouve l'injectivité.

On se donne maintenant  $(\varphi, \beta) \in \mathcal{L}(L^2(I), \mathbb{R}) \times \mathbb{R}$  et on cherche  $(v, \lambda) \in L^2(I) \times \mathbb{R}$  tel que :

$$\Psi''(\bar{v}) \cdot v + \lambda F = \varphi \quad (24)$$

$$F(v) = \beta \quad (25)$$

Puisque  $\Psi''(\bar{v})$  est non dégénérée ( voir le *lemme 3*), on peut exprimer  $v$  en fonction  $\lambda$  à partir (24) et on le reporte dans (25). Ce qui donne

$$v = \Psi''(\bar{v})^{-1}(\varphi) - \lambda \Psi''(\bar{v})^{-1}(F) \quad (26)$$

$$F\left(\Psi''(\bar{v})^{-1}(\varphi)\right) - \lambda F\left(\Psi''(\bar{v})^{-1}(F)\right) = \beta \quad (27)$$

L'équation (27) donne  $\lambda$  si

$$F\left(\Psi''(\bar{v})^{-1}(F)\right) \neq 0 \quad (28)$$

et c'est exactement le cas. Pour cet effet posons :

$$w = \Psi''(\bar{v})^{-1}(F) \quad (29)$$

alors  $w$  est non nul car  $F$  est non nul et  $\Psi''(\bar{v})$  est bijective. De (29) on en déduit :

$$F = \Psi''(\bar{v})(w) \quad (30)$$

En l'utilisant dans (28), on obtient :

$$F\left(\Psi''(\bar{v})^{-1}(F)\right) = \Psi''(\bar{v}) \cdot w \cdot w \geq c_0 \|w\|_{L^2(I)}^2 > 0 \quad (31)$$

ce qui prouve la surjectivité. Donc le *théorème des fonctions implicites* s'applique au point  $(\bar{v}, \bar{\lambda}, \bar{f})$ . D'où il existe un voisinage ouvert  $\mathcal{U}$  de  $\bar{f}$  dans  $L^2(I)$  et une unique fonction  $\Theta = (\Theta_1, \Theta_2)$  définie et différentiable sur  $\mathcal{U}$  à valeurs dans  $L^2(I) \times \mathbb{R}$  tels que :

$$\Theta(\bar{f}) = (\bar{v}, \bar{\lambda}) \quad (32)$$

$$\mathcal{H}(\Theta(f), f) = 0, \forall f \in \mathcal{U} \quad (33)$$

De l'unicité de  $\Theta$ , on en déduit que  $G = \Theta_1$  sur  $\mathcal{U}$  car la fonction  $(G, \Theta_2)$  vérifie (33) sur  $\mathcal{U}$  où  $G$  est la fonction définie par (5). Ce qui prouve la différentiabilité de  $G$ . ■

### 3 Conditions nécessaires et suffisantes

#### 3.1 Conditions nécessaires

**Théorème 2** *Sous l'hypothèse (7), il existe une fonction  $A : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ , continue et positive, une fonction  $\varphi : L^2(I) \rightarrow \mathbb{R}$  différentiable vérifiant :*

$$D_f [ G(f)(t) ] = A \left( \int_0^t f(s) ds + \varphi(f) \right) [\mathcal{X}_{[0,t]} + \varphi'(f)] \quad (34)$$

$$\forall f \in L^2(I), \forall t \in I.$$

$$\int_0^T G(f) ds = u_1 - u_0, \forall f \in L^2(I). \quad (35)$$

En outre on a :

$$G(0)(t) = u_0, \text{ pour presque tout } t \in I. \quad (36)$$

Où pour tout  $t \in I$ ,  $D_f [ G(f)(t) ]$  désigne la dérivée par rapport à  $f$  de l'application :

$$f \in L^2(I) \rightarrow G(f)(t)$$

**Preuve.** Soit  $G : L^2(I) \rightarrow L^2(I)$  telle :  $\forall f \in L^2(I)$

$$u_f(t) := u_0 + \int_0^t G(f)(s) ds, \quad \forall t \in [0, T]$$

soit l'unique solution de  $(P_f)$ . Donc pour tout  $f \in L^2(I)$ ,  $u_f$  satisfait l'équation d'Euler-Lagrange :

$$\frac{d}{dt} [L'( G(f)(t) )] = f(t), \quad \forall t \in [0, T] \quad (37)$$

ou encore, il existe une fonction  $\varphi : L^2(I) \rightarrow \mathbb{R}$  dérivable telle que :

$$L'( G(f)(t) ) = \varphi(f) + \int_0^t f(s) ds, \quad \forall f \in L^2(I), \forall t \in I, \quad (38)$$

$$\varphi(f) = L'( G(f)(0) ), \quad \forall f \in L^2(I). \quad (39)$$

D'après l'hypothèse (7),  $L$  est  $C^2$  et strictement convexe sur  $I$ , donc sa dérivée  $L'$  est inversible et de plus grâce à l'identité de Fenchel on a :

$$(L')^{-1} = (L^*)' \quad (40)$$

où  $L^*$  est la transformé de Fenchel de  $L$ . En le repportant dans (38) on obtient :

$$G(f)(t) = (L^*)' \left( \int_0^t f(s) ds + \varphi(f) \right), \forall f \in L^2(I) \forall t \in [0, T] \quad (41)$$

Pour  $t$  fixé dans  $[0, 1]$ , en différentiant (41) par rapport à  $f$ , on obtient :

$$D_f [ G(f)(t) ] \cdot h = (L^*)'' \left( \int_0^t f(s) ds + \varphi(f) \right) \left[ \int_0^t h(s) ds + \langle \varphi'(f), h \rangle \right]$$

$$\forall f, h \in L^2(I), \forall t \in I.$$

On pose :  $A = (L^*)''$ . Alors  $A$  est continue et positive puisse que  $L$  est  $C^2$  et strictement convexe et on a :

$$D_f [ G(f)(t) ] = A \left( \int_0^t f(s) ds + \varphi(f) \right) (\mathcal{X}_{[0,t]} + \varphi'(f)), \forall t \in [0, T], \forall f \in L^2(I).$$

où  $\mathcal{X}_{[0,t]}$  est la fonction caractéristique de  $[0, t]$ .

Soit  $u$  la solution associée à  $f = 0$ , elle vérifie donc :

$$\frac{d}{dt} L'(\dot{u}) = 0 \quad (42)$$

ce qui implique que l'application  $t \rightarrow L'(\dot{u}(t))$  est constante sur  $I$ . Comme  $L'$  est inversible, on en déduit que  $\dot{u}$  est constante presque partout sur  $I$ . Il existe donc une constante  $c_0 \in \mathbb{R}$  telle que  $\dot{u}(t) = c_0$  pour presque tout  $t \in I$ . En utilisant le fait que  $u(0) = u_0$  et  $u(T) = u_1$ , on retrouve (36). Pour terminer, on remarque que (35) est juste une conséquence de la définition de l'opérateur  $G$ . ■

### 3.2 Conditions suffisantes

**Théorème 3** Soient  $u_0, u_1 \in \mathbb{R}$  et  $T > 0$  un nombre réel strictement positif. On pose  $I = [0, T]$ . Soit  $G$  un opérateur défini et différentiable de  $L^2(I)$  dans  $L^2(I)$  vérifiant :

$$\int_0^T G(f)(t) dt = u_1 - u_0, \forall f \in L^2(I) \quad (43)$$

et il existe une constante  $G_0 \in \mathbb{R}$  telle que :

$$G(0)(t) = G_0, \text{ pour presque tout } t \in I. \quad (44)$$

On suppose qu'il existe une fonction  $A : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  continue et strictement positive, une fonction  $\varphi : L^2(I) \rightarrow \mathbb{R}$  Fréchet- différentiable telles que :

$$D_f [ G(f)(t) ] = A \left( \int_0^t f(s) ds + \varphi(f) \right) (\mathcal{X}_{[0,t]} + \varphi'(f)), \quad \forall f \in L^2(I), \forall t. \quad (45)$$

Alors il existe une fonction  $L$  définie sur  $\mathbb{R}$ , de classe  $C^2$  et convexe telle que : pour  $f \in L^2(I)$ , la fonction de  $H^1(I)$ ,  $u_f$  définie par :

$$u_f(t) = u_0 + \int_0^t G(f)(s) ds \quad (46)$$

est solution du problème de calcul des variations :

$$\begin{cases} \inf_u \int_0^T \left[ L\left(\frac{du}{dt}\right) - f(t)u(t) \right] dt \\ u(0) = u_0, u(T) = u_1 \end{cases} \quad (47)$$

**Preuve.** Soit  $K$  une solution de :

$$\begin{cases} K''(t) = A(t) \text{ sur } \mathbb{R} \\ K'(\varphi(0)) = G_0. \end{cases} \quad (48)$$

Donc  $K$  est  $C^2$  et strictement convexe sur  $\mathbb{R}$ . Par conséquent (45) devient :

$$D_f [ G(f)(t) ] = K'' \left( \int_0^t f(s) ds + \varphi(f) \right) (\mathcal{X}_{[0,t]} + \varphi'(f)), \quad \forall f \in L^2(I), \forall t. \quad (49)$$

Donc il existe  $c(t) \in \mathbb{R}$  tel que :

$$G(f)(t) = K' \left( \int_0^t f(s) ds + \varphi(f) \right) + c(t) \quad \forall f \in L^2(I), \forall t \in I. \quad (50)$$

En utilisant (48) et (44), on en déduit que  $c(t) = 0$ . Pour cet effet prenons  $f = 0$  dans (50), on obtient alors

$$c(t) = G(0)(t) - K'(\varphi(0)) = 0, \quad \forall t \in I. \quad (51)$$

$K$  étant convexe donc il existe une fonction  $L$  au moins de classe  $C^2$  telle que  $L^* = K$ , où  $L^*$  est la transformée de Fenchel de  $L$ . De plus  $K'$  est inversible et on a :

$$(K')^{-1} = L'. \quad (52)$$

En reportant (52) dans (50), on aboutit à :

$$L'(G(f)(t)) = \int_0^t f(s) ds + \varphi(f), \quad \forall f \in L^2(I), \forall t \in I \quad (53)$$

ou encore

$$\frac{d}{dt} [L'(G(f)(t))] = f(t), \quad \text{pour presque tout } t \in I. \quad (54)$$

Donc pour tout  $f \in L^2(I)$ , la fonction  $u_f$  définie par (46) vérifie l'équation d'Euler-Lagrange associée au problème (47). Comme la fonction  $L$  est convexe donc  $u_f$  est solution de (47). Ce qui prouve le théorème. ■

## Références

- [1] I. ANDERSON AND G. THOMPSON, *The Inverse Problem of the Calculus of Variations for Ordinary Differential Equations*, Amer. Math. Soc. 98 (473).
- [2] V. ARNOLD, *Mathematical Methods of Classical Mechanics*, Naouk, Moscow, 1965 French translation, Editions de Moscou, 1968 ; English translation, Springer, 1975)
- [3] O. BOLZA, *Lectures on the Calculus of Variations*, Dover Press, New York, N.K., 1960, pp.31-32.
- [4] G. BUTTAZZO, M. GIAQUINTA, S. HILDEBRANDT, *Calculus of Variation I*, Springer, 1994
- [5] G. BUTTAZZO, M. GIAQUINTA, S. HILDEBRANDT, *One-dimensional Variational Problems, an Introduction*, Clarendon Press. Oxford, 1998
- [6] J. DOUGLAS, *Solution of the Inverse Problem of the Calculus of Variations*, Trans. Amer. Math. Soc. 50 (1941), 71-128.
- [7] I. EKELAND, J.P. AUBIN, *Applied Nonlinear Analysis*, Wiley, 1984, 520p.
- [8] I. EKELAND AND R. TEMAM, *Convex analysis and Variational Problems*, SIAM Classics In Applied Mathematics, 1999
- [9] I. EKELAND AND R. TEMAM, *Analyse convexe et Problèmes variationnels*, Dunod-Gauthier-Villars, 1974, 340p.
- [10] I. EKELAND, T. TURNBULL, *Infinite-dimensional optimization and convexity* Chicago Press, 1983.
- [11] P. HARTMAN, *Ordinary Differential Equations*, 1964